

Licence 2^e année, 2007–2008

ENVIRONNEMENT DE CALCUL SCIENTIFIQUE ET MODÉLISATION

Examen du 20 mai 2008. Durée 1h30.

Nombre de pages de l'énoncé : 3

Tout document ainsi que l'utilisation de tout appareil électronique, même à titre d'horloge, est **interdit**.

Justifiez vos réponses ! Il sera tenu compte de la présentation !

Questions de cours

1. Citer trois points importants pour obtenir une représentation graphique convenable d'une fonction réelle.
On pourra prendre en exemple $f(x) = 1/x$. Expliquer clairement l'importance de chacun des points cités.
2. Comment définit-on un polynôme en Scilab lorsque l'on connaît ses coefficients ?
Comment définit-on un polynôme en Scilab lorsque l'on connaît ses racines ? Quelle fonction Scilab et de quels arguments permet d'évaluer un polynôme en un point réel ?

Exercice 1.

Pour p et q deux entiers non nuls (non fixés), on désigne par A une matrice de taille (p, p) , B une matrice de taille (p, q) et C une matrice de taille (q, q) . On définit la matrice M par blocs : $M = \begin{bmatrix} A & B \\ O & C \end{bmatrix}$, où O est un bloc de zéros.

1. Quelle est la taille du bloc O de M ?
2. Si A, B, C sont définies dans Scilab, donner une ligne de commande qui permet de définir M .
3. On suppose désormais A et C inversibles. On pose $N = \begin{bmatrix} A^{-1} & -A^{-1}BC^{-1} \\ O & C^{-1} \end{bmatrix}$. Calculer MN et NM à la main.
4. On rappelle que $\text{inv}(P)$ désigne l'inverse d'une matrice P . Utilisant la question précédente qui a montré comment calculer un inverse par blocs, écrire une fonction Scilab, $[N] = \text{inv_blocs}(A, B, C)$, qui détermine l'inverse N de la matrice M définie par les blocs A, B et C .
5. On suppose A^{-1} et C^{-1} déjà déterminées. Combien d'opérations nécessite alors le calcul de $A^{-1}BC^{-1}$
 - dans le cas où on calcule $A^{-1}B$, puis $(A^{-1}B)C^{-1}$,
 - dans le cas où on calcule BC^{-1} , puis $A^{-1}(BC^{-1})$?

Exercice 2. Recopier le numéro du sujet et reporter pour chaque question les lettres des réponses exactes sur votre copie.

Il peut y avoir plusieurs réponses exactes pour chaque question, ainsi qu'aucune réponse exacte.

1. Les commandes suivantes permettent de représenter les deux fonctions $\sin(x)$ et $\cos(x)$ sur l'intervalle $[0, \pi]$ de manière satisfaisante :

A : `x=0:%pi;y=cos(x);z=sin(x);plot2d([x,x],[y,z],style=[5,5]);`

B : `x=linspace(0,%pi,100);y=cos(x);z= sin(x);plot2d([x,x],[y,z],style=[5,5]);`

C : `y=cos(x);z=sin(x);x=linspace(0,%pi,100);plot2d([x,x],[y,z],style=[5,5]);`

D : `x=linspace(0,%pi,100);y=cos(x);z=sin(x);plot2d([x',x'], [y',z'],
rect=[0,-1,%pi,1])`(dans cet énoncé, on n'est passé "à la ligne" que par manque de place sur une même ligne).

E : `x=linspace(0,%pi,100);y=cos(x);z=sin(x);plot2d([x',x'],[y',z'],style=[5,5]);`

2. Les commandes suivantes permettent de définir le polynôme $P(x) = (x - 1)(x - 2)$:

A : `P=(x-1)*(x-2)`

B : `p1=poly(1,"x"); p2=poly([-2, 1],"x","c");P=p1*p2`

C : `x=poly(0,"x");P=(x-1)*(x-2)`

D : `P=poly([1,2],"x")`

E : `p1=poly(1,"x"); p2=poly([1,-2],"x","c");P=p1*p2`

3. Les opérations suivantes définissent la fonction `pent` qui, à une fonction `f` et à un vecteur ligne `x` de taille `n` tel que pour tout $i=2, \dots, n$, $x(i) \neq x(1)$, associe les pentes successives de `x(1)` à `x(i)`, $i=2, \dots, n$, c'est-à-dire les valeurs $(f(x(i))-f(x(1)))/(x(i)-x(1))$, $i=2, \dots, n$.

A : Sauver dans le fichier `pent.sci` les lignes

```
function g=pent(f,x)
n=size(x,"c");
for i=1:n-1, g(i)=(f(x(i+1))-f(x(1)))/(x(i+1)-x(1)); end;
endfunction
puis charger la fonction par getf("pent.sci").
```

B : Sauver dans le fichier `pent.sci` les lignes

```
function g=pent(f,x)
n=size(x,"c");
for i=1:n-1, h(i)=f(x(i+1))-f(x(1)), y(i)=x(i+1)-x(1); end;
g=h./y;
endfunction
puis charger la fonction par getf("pent.sci").
```

C : Sauver dans le fichier `pent.sci` les lignes

```
function g=pent(f,x)
n=size(x,"c");
for i=1:n-1, h(i)=f(x(i+1))-f(x(1)), y(i)=x(i+1)-x(1); end;
g=h./y;
endfunction
puis charger la fonction par getf("pent.sci").
```

D : Sauver dans le fichier `pent.sce` la ligne

```
deff("g=pent(f,x)", "g(i)=(f(x(i+1))-f(x(1)))/(x(i+1)-x(1))")
puis charger la fonction par getf("pent.sce").
```

E : Le nombre `n` étant supposé égal à 3, écrire dans la fenêtre Scilab

```
deff("g=pent(f,x)",
      "g(1)=(f(x(2))-f(x(1)))/(x(2)-x(1)), g(2)=(f(x(3))-f(x(1)))/(x(3)-x(1))")
(dans cet énoncé, on n'est passé "à la ligne" que par manque de place sur une même ligne).
```