

MASTER MA 2008–2009

EDP : APPROFONDISSEMENT

Examen du 24 juin 2009, durée 2h

*Les documents et l'utilisation de tout appareil électronique sont interdits.  
Justifier les réponses. Il sera tenu compte de la rédaction de la copie.*

**Problème 1**

On se propose de trouver une solution de l'équation aux dérivées partielles

$$u_t(x, t) = \Delta(u^\nu) \quad \text{sur } \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_+^* \quad (*)$$

où  $\nu > 1$ ,  $d \geq 2$  et  $u \geq 0$ .

1. Écrire l'équation aux dérivées partielles sous forme divergence :  $u_t = -\operatorname{div}(F(u))$ .  
Préciser  $F$  et donner une interprétation de l'équation.
2. On pose  $u(x, t) = w(x)v(t)$  et on suppose que  $u$  vérifie (\*).  
Montrer qu'il existe  $\mu \in \mathbb{R}$  tel que  $v$  et  $w$  vérifient

$$\begin{aligned} v'(t) - \mu v(t) &= 0 & \text{pour } t \in \mathbb{R}_+^* \\ \Delta(w(x)^\nu) - \mu w(x) &= 0 & \text{pour } x \in \mathbb{R}^d \end{aligned}$$

3. Trouver  $v(t)$ . Choisir une solution définie pour tout  $\nu > 1$  en  $t = 0$ .
4. Chercher  $w$  en supposant que  $w(x) = |x|^\alpha$ , donner  $\alpha$  en fonction de  $\nu$  et préciser la valeur de  $\mu$  en fonction de  $\alpha$  et  $\nu$ .
5. Dédire une solution  $u(x, t)$  de (\*). Quel en est le domaine de définition ?  
Que se passe-t-il aux bornes de ce domaine ?

## Problème 2

Soit  $\Omega = ]0, 1[ \times ]0, 1[$   
et  $\mathcal{D}(\Omega)$  l'ensemble des fonctions de classe  $\mathcal{C}^\infty$  à support compact dans  $\Omega$ .

1. Définir les espaces  $H^1(\Omega)$  et  $H_0^1(\Omega)$ . Donner leur structure.
2. Montrer que l'on a :

$$\forall u \in H_0^1(\Omega) : \int_{\Omega} u^2 \, dx dy \leq \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx dy .$$

(Supposer d'abord que  $u$  est dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ )

Donner un exemple de fonction  $u$  telle que  $u \in H^1(\Omega)$  et  $u \notin H_0^1(\Omega)$ .

On pose  $a(u, v) = \int_{\Omega} \left( \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} \right) dx dy$  et  $l(v) = \int_{\Omega} f v \, dx dy$ .

3. Soit  $f \in \mathcal{C}(\Omega)$  et  $u \in \mathcal{C}^2(\overline{\Omega})$ . Quelle est l'équation vérifiée par  $u$  si on a :

$$\forall v \in \mathcal{D}(\Omega) : a(u, v) = l(v) .$$

4. Montrer que  $a(., .)$  est une forme bilinéaire continue sur  $H_0^1(\Omega)$  et que, pour  $f \in L^2(\Omega)$ ,  $l(.)$  est une forme linéaire continue sur  $H_0^1(\Omega)$ .

5. Montrer qu'il existe une constante  $\nu > 0$  tel que pour tout  $u \in H_0^1(\Omega)$ ,  
 $a(u, u) \geq \nu \|u\|_{H_0^1(\Omega)}^2$ .

6. En déduire que pour tout  $f \in L^2(\Omega)$ , il existe une unique solution  $u$  de :

$$\begin{cases} u \in H_0^1(\Omega) \\ \forall v \in H_0^1(\Omega) : a(u, v) = l(v) . \end{cases}$$

7. Montrer que pour tout  $u, v \in H_0^1(\Omega) : a(u, v) = a(v, u)$ . Conclusion?  
(Supposer d'abord que  $u$  et  $v$  sont dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ )